

# droites de l'espace

## question 2

Dans l'espace rapporté à un repère orthonormé direct  $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ , on considère la droite  $(D')$  représentée d'une manière paramétrique par :

$$\begin{cases} x = -t + 3 \\ y = 3t - 4 \\ z = t + 3 \end{cases}$$

Déterminons les coordonnées cartésiennes de deux points de la droite  $(D')$ , puis les coordonnées vectorielles d'un vecteur directeur de la droite  $(D')$ .

Tous les points  $M(x; y; z)$  de la droite  $(D')$ , dans l'espace à trois dimensions, ont leurs trois coordonnées qui vérifient les trois relations paramétriques ci-dessus. Autrement dit, chacune des coordonnées  $x$ ,  $y$  et  $z$  d'un point de la droite dépend d'un unique paramètre  $t$ , lequel est un nombre réel, selon les relations stipulées. Le fait que la détermination des trois coordonnées d'un point  $M$  de la droite  $(D')$  ne dépende que d'un seul paramètre fait de la droite  $(D')$  un objet de dimension 1. Courbes et droites de l'espace sont toutes des objets de dimension 1. Les plans ou les nappes sont de dimension 2, un point étant de dimension 0 et un espace de dimension 3, comme détaillé en cours de mathématiques.

Le choix de certaines valeurs s'impose naturellement pour  $t$ .

Ici, les valeurs 0, 3, -3 s'imposent de facto si l'on souhaite obtenir des calculs simples.

Pour  $t = 0$ , on obtient :  $\begin{cases} x = 3 \\ y = -4 \\ z = 3 \end{cases}$ . Par conséquent, le point de coordonnées  $(3; -4; 3)$

appartient à la droite  $(D')$ . On le notera  $A$ , par exemple.

Pour  $t = 3$ , on obtient :  $\begin{cases} x = 0 \\ y = 5 \\ z = 6 \end{cases}$ . Par conséquent, le point de coordonnées  $(0; 5; 6)$

appartient à la droite  $(D')$ . On le notera  $B$ , par exemple.

Pour  $t = -3$ , on obtient :  $\begin{cases} x = 6 \\ y = -13 \\ z = 0 \end{cases}$ . Par conséquent, le point de coordonnées  $(6 ; -13 ; 0)$

appartient à la droite  $(D')$ . On le notera C, par exemple.

Déterminons les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$ ,  $\overrightarrow{BC}$  et  $\overrightarrow{AC}$ .

$$\overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} 0 - 3 \\ 5 - (-4) \\ 6 - 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 9 \\ 3 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{AC} = \begin{pmatrix} 3 - 6 \\ -4 - (-13) \\ 3 - 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 9 \\ 3 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{BC} = \begin{pmatrix} 6 - 0 \\ -13 - 5 \\ 0 - 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ -18 \\ -6 \end{pmatrix} = -6 \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Des calculs ci-dessus, nous observons que les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$ ,  $\overrightarrow{BC}$ ,  $\overrightarrow{AC}$  et  $\vec{u} \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$  sont tous

colinéaires, le vecteur  $\vec{u} \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$  étant un vecteur particulièrement intéressant car il possède

des coordonnées entières simples, chose pratique dans les éventuels calculs.

Elle est pas belle la vie ?

Kurt VONNEGUT